

Newton's metode:

$$F(u) = 0$$

$$F(u) \approx \hat{F}(u) = F(u_-) + F'(u_-)(u - u_-)$$

ikke-lin. linear Taylor

$$\hat{F} = 0 \Rightarrow F(u_-) + F'(u_-)(u - u_-) = 0 \text{ linear}$$

$$u = u_- - \frac{F(u_-)}{F'(u_-)}$$

For logistisk linn: ($u^n \rightarrow u, u^{n-1} \rightarrow u_1$)

$$F(u) = \Delta t u^2 + (1 - \Delta t)u - u$$

$$F'(u) = 2\Delta t u + (1 - \Delta t)$$

Med it. indeks og tidsnivå

$$u^{n,k} = u^{n,k-1} - \frac{F(u^{n,k-1})}{F'(u^{n,k-1})}, \quad u^{n,0} = u^{n-1}$$

Konkret test:

- Newton er rask, typisk 1-3 iterasjoner selv for store Δt (\Rightarrow dårlig stabilitet)
- Picard 1-5 iterasjon for små Δt , men opp til ca. 60 der Newton blir 3

3. Geometrisk middel

$$u^1 = u - u^2 \text{ med Crank-Nicolson}$$

$$\frac{u^{n+1} - u^n}{\Delta t} = u^{n+\frac{1}{2}} - \left(u^{n+\frac{1}{2}}\right)^2$$

$$\approx \frac{1}{2}(u^n + u^{n+1})$$

Blir 2.grads linn. i u^{n+1}

Trick: geometrisk middel for u^2 -leddet

$$\left(u^{n+\frac{1}{2}}\right)^2 \approx u^n u^{n+1} \text{ (lineariserer!)}$$

$$u^{n+1} + \Delta t u^n u^{n+1} - \frac{1}{2} \Delta t u^{n+1} = u^n + \frac{1}{2} \Delta t u^n$$

Har:

- FE: ingen iterasjon
- BE: Picard, Newton
- CN + geom. middel: ingen iterasjon \leftarrow klart best

Med PDEer og systemer av ODEer får vi systemer av ikke-lin. algebraiske likninger.

Nå: generaliser Picard og Newton til systemer

Generelt: $F(u) = 0$

$$\begin{aligned} F_0(u_0, u_1, \dots, u_N) &= 0 \\ F_1(\dots) &= 0 \\ \vdots \\ F_N(\dots) &= 0 \end{aligned} \quad \begin{matrix} (N+1) \times (N+1) \\ \text{System} \end{matrix}$$

Spesielt: $A(u)u = b(u)$ (typisk for mange PDEer)

$$\begin{matrix} \uparrow & \uparrow \\ (N+1) \times (N+1) & \text{vektor} \\ \text{matrise} & \end{matrix}$$

$$F(u) = A(u)u - b(u)$$

Picard: $F(u)$ - like å omskrive uten flere detaljer

$$A(u)u = b(u); \quad A(u_-)u = b(u_-)$$

lineært linn. system

Med it. indeks: $A(u^k)u^{k+1} = b(u^k), k=0, 1, \dots$

Newton: $F(u) \approx \hat{F}(u) = F(u_-) + J(u - u_-)$

linear Taylor ∇F

J: Jacobimatrix til F, $J_{ij} = \frac{\partial F_i}{\partial u_j}$

$$F(u_-) + J(u_-)(u - u_-) = 0$$

vektor matrise vektor

\Rightarrow 1. Løs $J(u_-)\delta u = -F(u_-)$ mhp δu

2. Oppdater $u = u_- + \delta u$

($u_- \leftarrow u$, gjenta)

Med it. indeks

1. Løs $J(u^k)\delta u = -F(u^k)$

2. Oppdater $u^{k+1} = u^k + \delta u$

Relaksasjon (relaksasjon):

$$u^{k+1} = u^k + \omega \delta u$$

\uparrow
[0,1]

Problem: Newton kan konvergere sakte fordi δu blir for stor. Løsning: reduser tillegget til $\omega \delta u$

Picard: Løs $A(u_-)u^* = b(u_-)$ mhp u^*

$$u = \omega u^* + (1 - \omega)u_-$$

(est. $u^{k+1} = \omega u^* + (1 - \omega)u^k$)

Eksempel: ODE system for influensa

$$S' = -\beta SI$$

S: kan bli smittet

$$I' = \beta SI - \nu I$$

I: er smittet

Initialbet: $S(0), I(0)$

Backward Euler:

$$S^n = S^{n-1} - \Delta t \beta \left(\frac{S^n I^n}{S^{n-1}} \right)$$

$$I^n = I^{n-1} + \Delta t \beta \left(\frac{S^n I^n}{I^{n-1}} \right) - \Delta t \nu I^n$$

Picard: $S^n I^n \rightarrow S^n I_-^n$ i S-linn.

$S^n I^n \rightarrow S_-^n I_-^n$ i I-linn.

(kan løse S-linn. først, har da S^n i I-linn.)

Newton: $S^n \rightarrow S, I^n \rightarrow I, S^{n-1} \rightarrow S_1, I^{n-1} \rightarrow I_1$

S_-, I_- : forrige iterasjons verdier

$$F_S(S, I) = S - S_1 + \Delta t \beta S I$$

$$F_I(S, I) = I - I_1 - \Delta t \beta S I + \Delta t \nu I$$

$$J = \begin{pmatrix} \frac{\partial F_S}{\partial S} & \frac{\partial F_S}{\partial I} \\ \frac{\partial F_I}{\partial S} & \frac{\partial F_I}{\partial I} \end{pmatrix} = \dots \frac{\partial F_i}{\partial u_j}$$

Husk: i Newtons metode skal F og J

evalueres for S_-, I_- : $F_S(S_-, I_-), F_I(S_-, I_-), J(S_-, I_-)$

Løs $J \delta u = -F$

$$S = S_- + \delta u_S$$

$$I = I_- + \delta u_I$$

\uparrow
 ω hvis man vil

Neste etas: $U_t = (\alpha(u)U_x)_x + f(u)$

$$\nabla \cdot \alpha(u) \nabla u$$